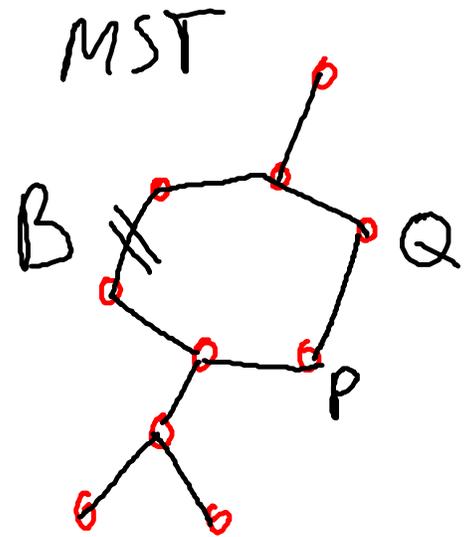


Aufgabe U21

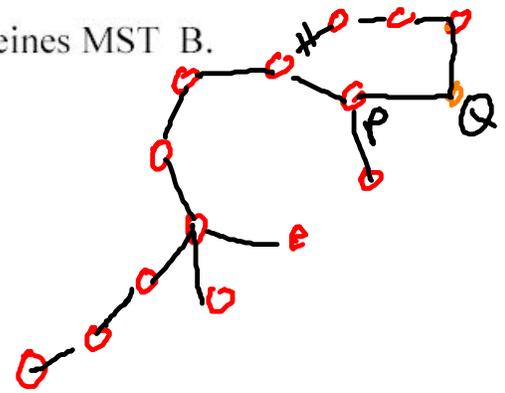
(a) Greedy-Algorithmus :

- (1) Sei pq Punktepaar mit kürzesten Abstand.
Annahme : pq gehört nicht zu einem MST.
Sei B ein MST.



Verbinde pq in B , es entsteht ein Kreis
entferne eine andere Kante aus dem Kreis
 \Rightarrow neuer Graph ist MST, Widerspruch

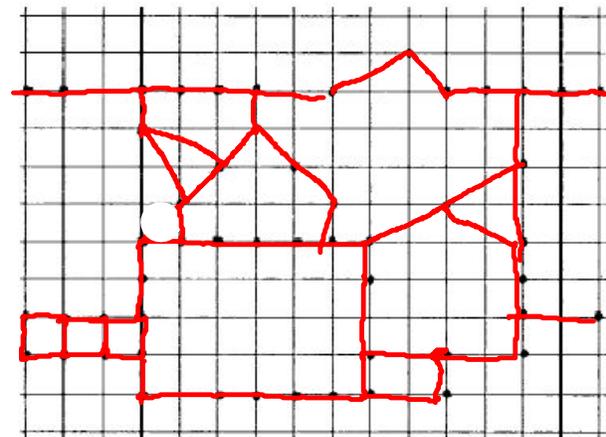
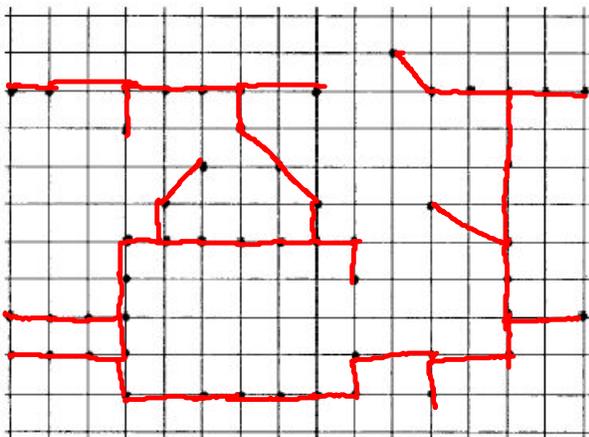
- (2) T sei schon mit dem Algorithmus erzeugt und Subgraph eines MST B .
 pq sei Punktepaar gemäß Schritt 2.
Annahme : pq gehört zu einem MS.



Wie in (1):
verbinde pq in B entferne andere Verbindungskante zwischen T und $B \setminus T$ aus B
 \Rightarrow entstehender Baum ist MST n. enthält pq , Widersr.
Mit Induktion über $|T|$ folgt die Behauptung.

(b)

MST



Bildanalyse und Bildverstehen Lösung zu Aufgabe U22

- (a) Geodetische Distanz $d_A(p,q)$
 $=$ min. Länge eines p und q verbindenden Pfades

(bzgl. 8- Nachbarschaft), der ganz in A liegt.
 Metrik-Eigenschaften:

- positiv definit : $d_A(p,q) \geq 0$
 $d_A(p,q) = 0 \Leftrightarrow p=q$ (Pfadlänge 0)
- symmetrisch : $d_A(p,q) = d_A(q,p)$ klar.
- Dreiecksungleichung :
 Es muss gelten : $d_A(p,r) \leq d_A(p,q) + d_A(q,r)$



Pfad von p über q nach r mit Länge $d_A(p,q) + d_A(q,r)$ gehört zu dem Pfaden, über die in der Def. von $d_A(p,r)$ das Minimum gebildet wird
 \Rightarrow Behauptung.

~~X~~

(b) Für Menge M :

$$d_A(p,M) = \min \{ d_A(p,m) \mid m \in M \}.$$

Distanz zur mit "0" markierten Teilmenge :

2	1	0	1	2	3	4	5	6	7
1	1	0	1	2	3			6	7
0	0	0	1	2	3			7	7
1	1	1	1	2	3			8	8
				3				9	
				4	4		10	10	
	8			5	5				
	8	7	6	6	6	6		8	
	8	7				7	7	8	
				∞					

2	1	0	1	2	3	4	5	6	7
1	1	0	1	2	3			6	7
0	0	0	1	2	3			7	7
1	1	1	1	2	3			8	8
				3				9	
				4	4		10	10	
	8			5	5				
	8	7	6	6	6	6		8	
	8	7				7	7	8	
				∞					

(c) Definitionen (wiederholen):

Gehodetische Länge $L(A)$

Ausbreitungsfunktion PA

Geodät . Endpunkte

Geodät . Zentrum

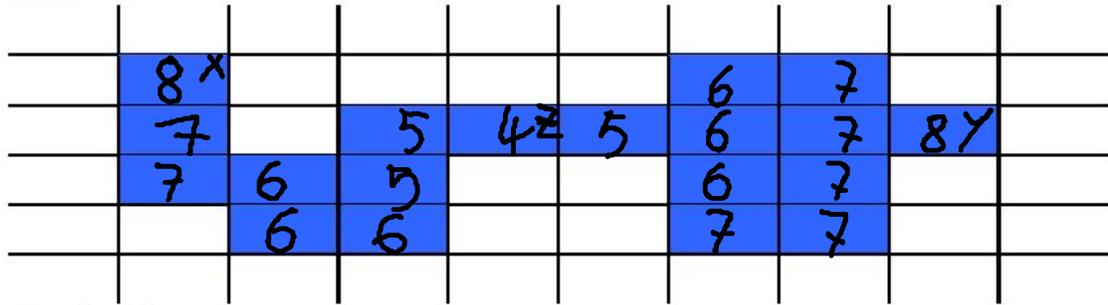
Geodät . Radius

Geodät . Formfaktor.

Lösung :

$L(A)=8$

PA:



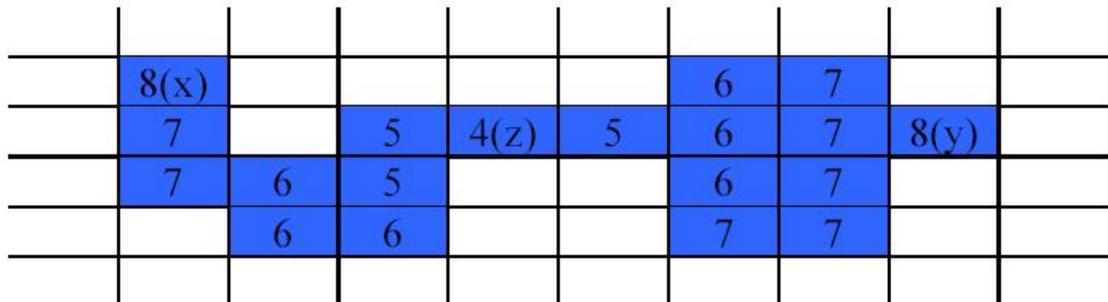
Endpunkt x,y

Zentrum z

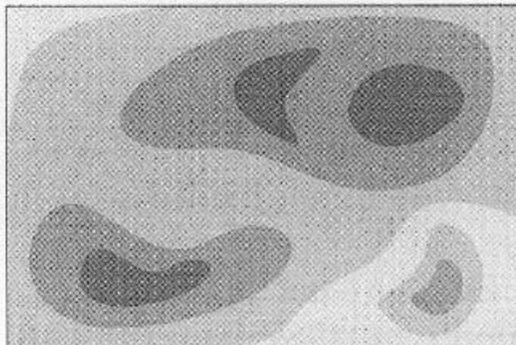
Radius $r=4$

Fläche =19

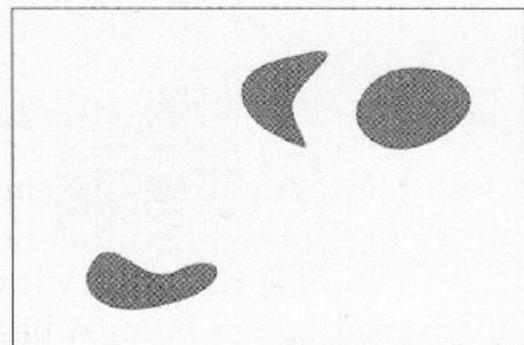
$$\Rightarrow \text{Formfaktor} = \frac{\pi \cdot 64}{4 \cdot 19} \approx \frac{16}{19} \pi \approx 2.64 \text{ (Kreis =1)}$$



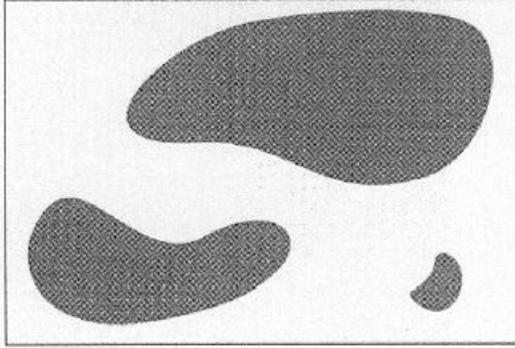
(c) Bild



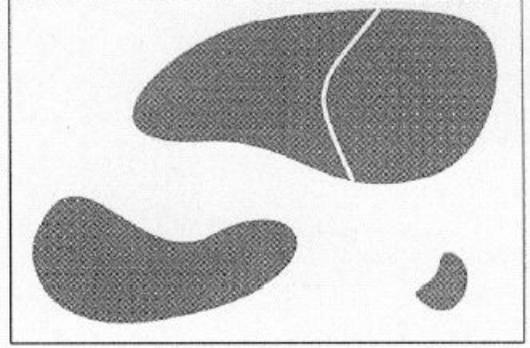
(a) Eingangsbild f .



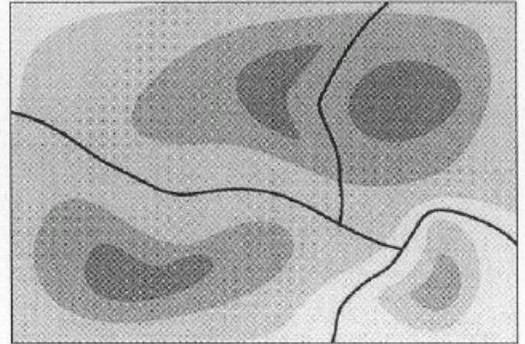
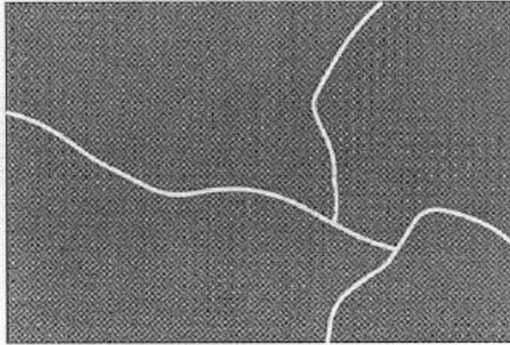
(b) $X_{h_{min}} = T_{h_{min}}(f)$.



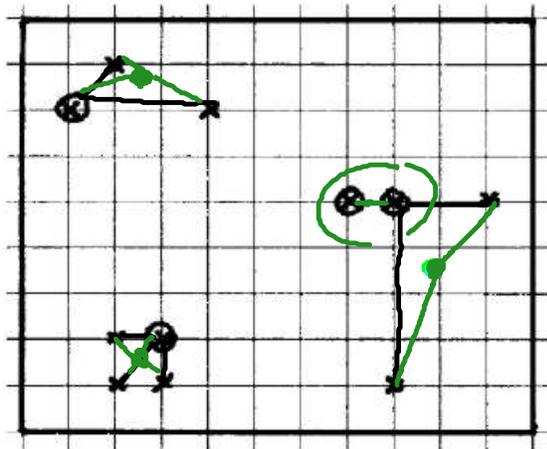
(c) $T_{l \leq h_{\min+1}}(f)$.



(d) $X_{h_{\min+1}} = \text{RMIN}_{h_{\min+1}}(f) \cup \text{IZ}_{T_{l \leq h_{\min+1}}(f)}(X_{h_{\min}})$.



Lösung zu Aufgabe U23



1. nächste markierte Nachbarn
2. Schwerpunkt jedes Clusters berechnen

Rechtes Cluster :

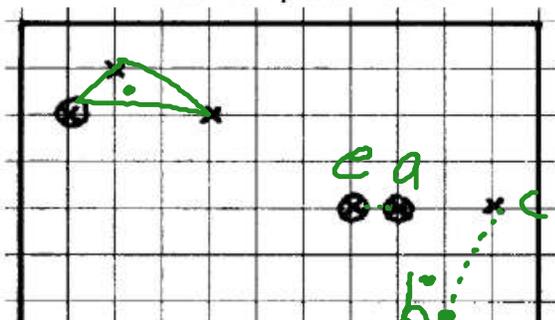
(8;1)

(8;5)

(10;5) :3

(26;11) \rightarrow (8,667; 3,667)

\rightarrow neue Rehräsentante





3. Umgruppierung

- die beiden linken Cluster bleiben stabil
- a liegt näher an e als am neuen Zentrum b
(e,a) ; (c,d)

4. Stabilisierung der Cluster im nächsten Iterationsschritt:

(e,a); (c,d)

*Berechnung der Zuordnung des rechten Außenpunktes c:

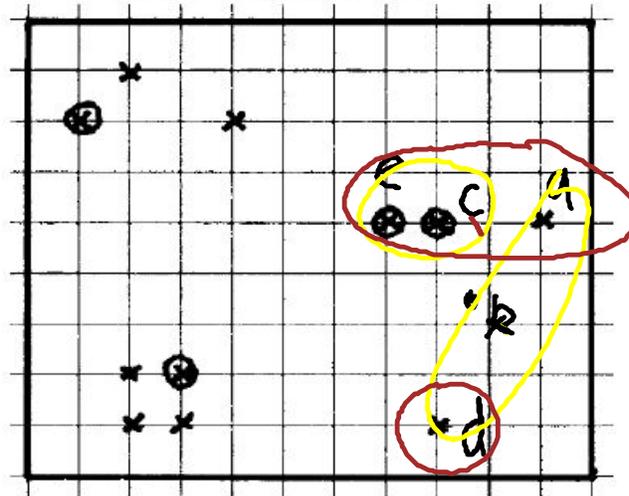
$d(a,e) = 3$ (e ist Clusterzentrum des alten Clusters {e})

$$b = \frac{1}{3}(a+c+d) = \frac{1}{3}((0;4) + (2;4)) = \left(\frac{2}{3}; \frac{8}{3}\right), C = (0,4)$$

$$d(c,b) = \sqrt{\left(\frac{4}{3}\right)^2 + \left(\frac{4}{3}\right)^2} = \frac{\sqrt{32}}{3} \approx 1.8856 < 3$$

⇒ C wird b zugeordnet.

↑ $d=0$



Optimalität der entstandenen Clusterung (nach Stabilisierung):

Fehlerquadratsumme der beiden rechten Cluster

- im Vorliegenden Endzustand des Algorithmus :
 $1/4 + 1/4 + 5 + 5 = 10,5$
- wenn stattdessen c mit e und a ein Cluster bilden würde:

x x x

$$e \ a \ c \quad \left(\frac{4}{3}\right)^2 + \left(\frac{1}{3}\right)^2 + \left(\frac{5}{3}\right)^2 + 0 = 4,667 < 10,5!$$

gelb rot

⇒ Verfahren "Läuft sich fest" in lokalem Minimum, welches nicht das globale Min. ist !

