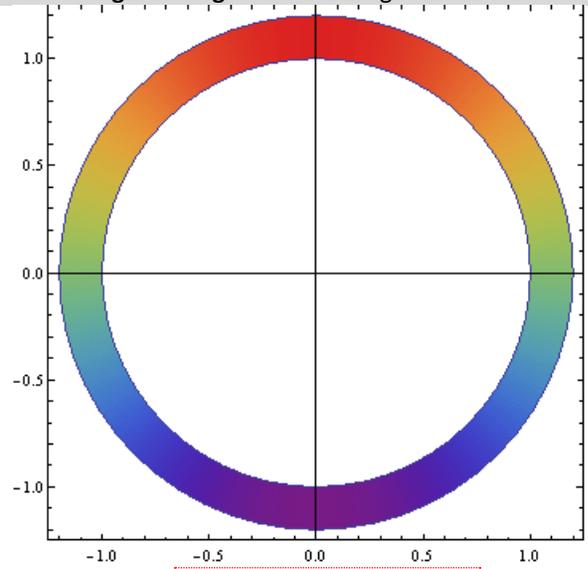
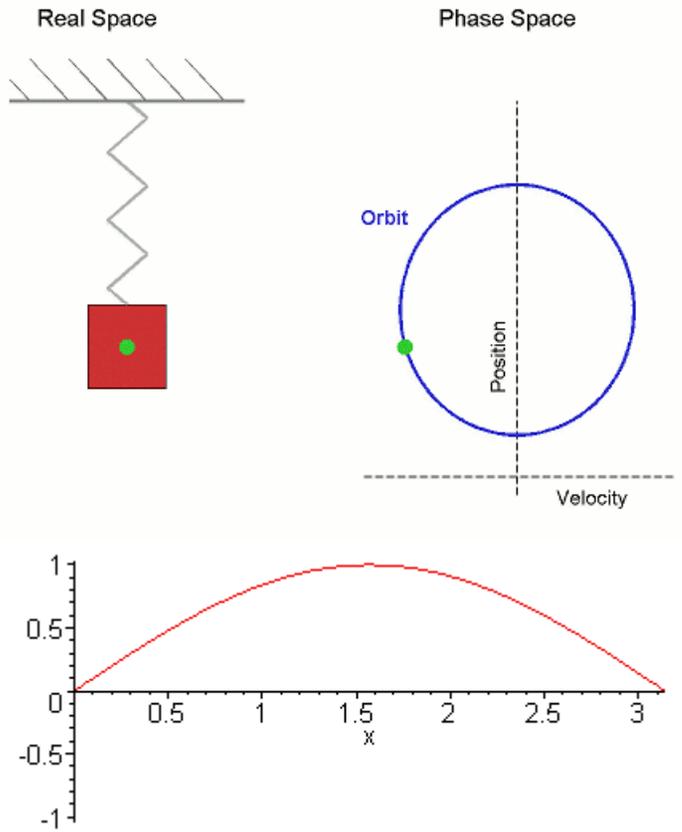


Aufgabenstellungen:	Übungen_02	http://www.uni-forst.gwdg.de/~wkurth/bia17_ub03.pdf
	Übungsblatt_02	http://www.uni-forst.gwdg.de/~wkurth/bia20_ue02.pdf

Aufgabe U3:

Schritt #1: Fouriertransformation – ein wenig „Etymologie/Evolution“

Harmonische Schwingungen: Federpendel, Saitenschwingung **Fouriersche Fragestellung:** Wärmeleitung innerhalb eines Drahtes



PDE: $\frac{\partial y}{\partial t} = \text{Drahtmaterial} \cdot \frac{\partial^2 y}{\partial \theta^2}$
Fourier-Reihe: $y(\theta, t) = \sum_n c_n(t) \cdot e^{2\pi i n \theta}$
ODE: $c_n'(t) = -2 \cdot \pi^2 \cdot n^2 \cdot c_n(t)$

Fourierkoeffizienten in der linearen Dekomposition der ursprünglichen Wärmeverteilungsfunktion über **basische Funktionen** (hier: komplexe Exponenten $e^{2\pi i n x}$):
 $y(\theta, 0) = \sum_n K_n \cdot e^{2\pi i n \theta}$, wobei $K_n = \int_0^{2\pi} y(\theta, 0) \cdot e^{-2\pi i n \theta} d\theta$

(analytische) Lösung

$y(t) = K \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi)$

$y(\theta, t) = \sum_n K_n \cdot e^{-2\pi^2 \cdot n^2 \cdot t} \cdot e^{2\pi i n \theta}$

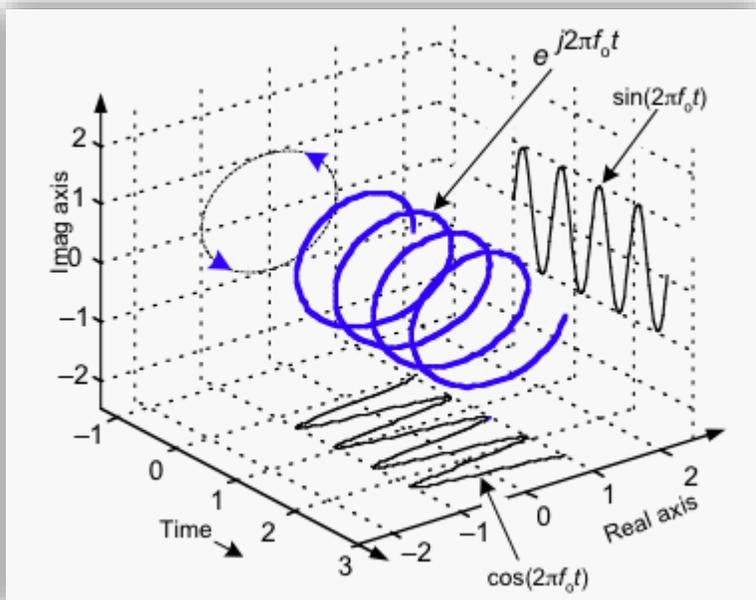
K – Amplitude (Länge)	ω – (Kreis)Frequenz
φ – Anfangsphase (Winkelposition)	t – Zeitpunkt

Gilt für periodische Funktionen $y(\cdot)$

Aufgabe U3:

Schritt #2: [Randbemerkung] komplexe Exponenten bilden eine Orthonormalbasis:

im Hilbertraum $\mathcal{L}^2([0; 2\pi])$ der quadratintegrierbaren Funktionen im $\mathcal{L}^1(G)$ für jede kompakte kommutative Gruppe G

Abbildung mit Projektionen	Formeln	
	<p style="text-align: center;">Eulersche Formel:</p> $e^{it} = \cos t + i \cdot \sin t$	
	$\cos t = \frac{e^{it} + e^{-it}}{2} = \sin\left(t + \frac{\pi}{2}\right)$	$\sin t = \frac{e^{it} - e^{-it}}{2 \cdot i}$
	<p style="text-align: center;">komplexe Exponenten $[n \in \mathbb{N}]$:</p>	$e_n(t) = e^{2\pi i n t}$
	<p style="text-align: center;">inneres Produkt (ist eine zweistellige Operation) von komplexen Exponenten:</p>	$\langle e_n(t), e_m(t) \rangle = \int_0^{2\pi} e^{2\pi i n t} \cdot e^{-2\pi i m t} dt$
	<p style="text-align: center;">Orthonormalität von $\{e_n(t)\}_{n \in \mathbb{N}}$:</p>	$\langle e_n(t), e_m(t) \rangle = \begin{cases} 1 & \text{falls } n = m \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$
Platz für Werbung ☺		

Schritt #3: zweidimensionale (aka 2D) Diskrete **F**ourier**T**ransformation eines Bildes $\{f(z, s)\}_{z=0..Z-1; s=0..S-1}$ der Größe $Z \times S$

Normalerweise, von der gleichen Größe $Z \times S$:

$u = 0..Z-1$	$v = 0..S-1$
--------------	--------------

$$F(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \text{Konstante} \cdot \sum_{z=0}^{Z-1} \sum_{s=0}^{S-1} f(z, s) \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{z \cdot u}{Z} + \frac{s \cdot v}{S})} = K \cdot \sum_{z=0}^{Z-1} \left(\sum_{s=0}^{S-1} f(z, s) \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{s \cdot v}{S})} \right) \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{z \cdot u}{Z})}$$

	bei 2D-DFT	bei Rücktransformation aka DFT^{-1} aka 2D-IDFT
$\text{Konstante} =$	$\frac{1}{\sqrt{Z \cdot S}}$	$\frac{1}{\sqrt{Z \cdot S}}$
	$\frac{1}{Z \cdot S}$	1
	1	$\frac{1}{Z \cdot S}$

normalisiert

schaut nach **zwei** verschachtelten 1D-DFTs aus...

Grundidee für 2D-FFT
[„schnelle“ 2D-DFT Berechnung]

Aufgabe U3:**Schritt #3:** Annäherung von periodischen Funktionen durch **Fourier-Reihen** – einfaches 1D-Beispiel im Blickfeld

- etwas Mathe als Vorspeise ☺:

periodische Funktion $f(x)$, mit der Periodenlänge T [Frequenz $F = 1/T$]

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^k (a_n \cdot \cos(2\pi Fx) + b_n \cdot \sin(2\pi Fx))$$

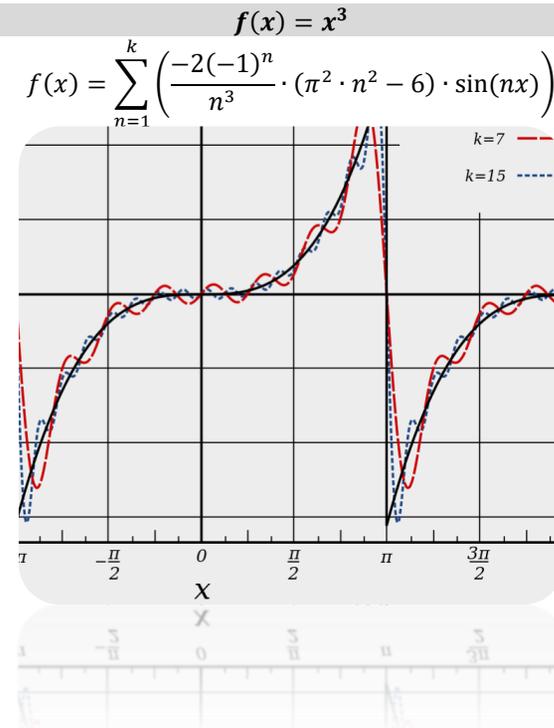
DC-Komponente [aka Nullfrequenz]

$$a_0 = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) dx$$

$$a_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \cdot \cos(2\pi Fx) dx$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \cdot \sin(2\pi Fx) dx$$

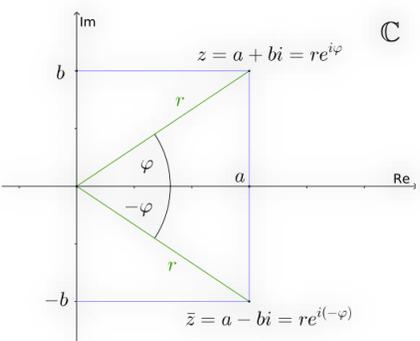
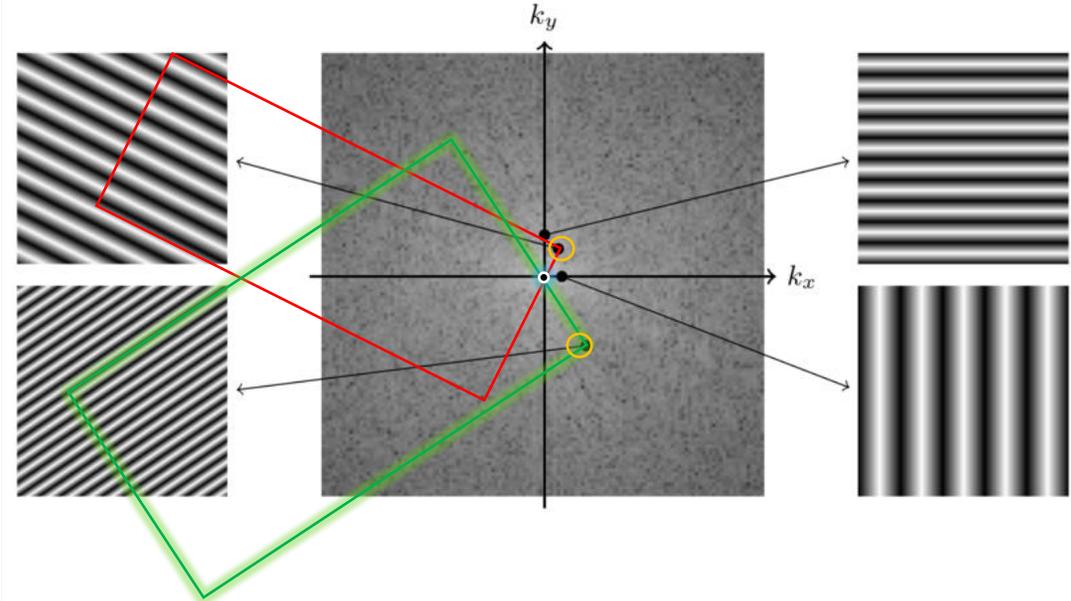
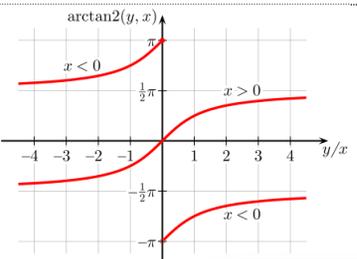
Quelle: Wikibooks



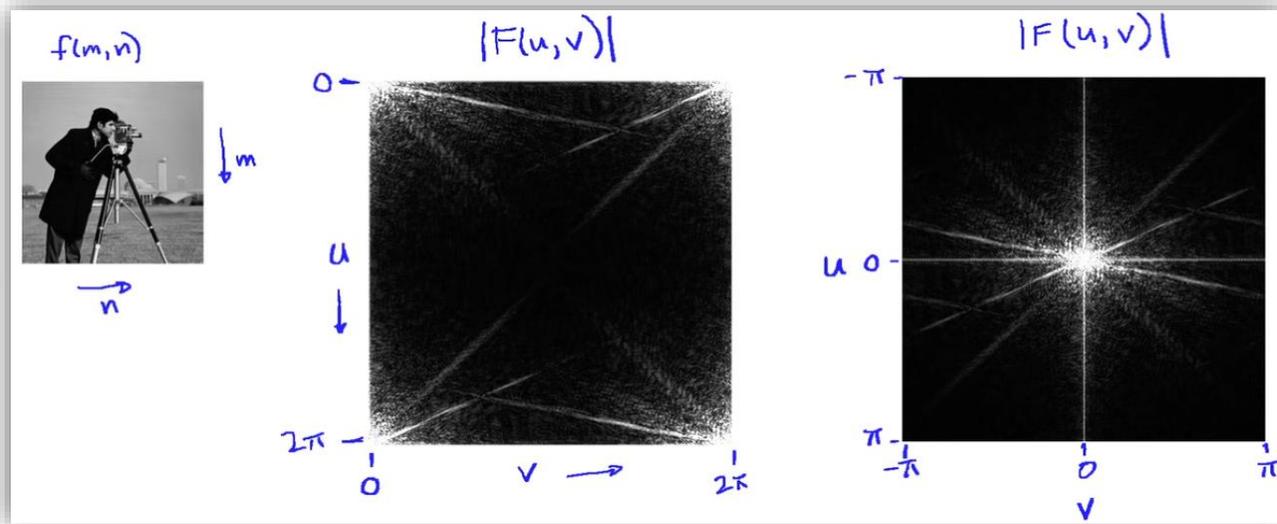
Aufgabe U3:

Schritt #3: berühmtes Kameramann-Bild – 2D-DFT Cheatsheet

Quelle: Wiki

Darstellungskanäle einer komplexen Zahl $z = x + i \cdot y = r e^{i\varphi}$		Bausteine der 2D-DFT-Analyse – 2D Sinusoide im Frequenzraum	
	<p>Realer Anteil: $\text{Re}(z) = x = r \cdot \cos(\varphi)$</p>		
	<p>Imaginärer Anteil: $\text{Im}(z) = y = r \cdot \sin(\varphi)$</p>		
	<p>Betrag: $r = z = \sqrt{x^2 + y^2}$</p>		
	<p>Phase: $\varphi = \arctan2(y, x)$</p>		

Quelle: Van Veen



Aufgabe U3:

Schritt #4: Lösung der Aufgabe

(a) Schritt #1: **Basismatrizen** aus unserer Formel für 2D-DFT

$$F(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \text{Konstante} \cdot \sum_{z=0}^{Z-1} \sum_{s=0}^{S-1} f(z, s) \cdot e^{-2\pi i \cdot \left(\frac{z \cdot u + s \cdot v}{Z \cdot S}\right)} \quad \longrightarrow \quad \left\{ \mathbf{B}_{z,s}; \mathbf{B}_{z,s} = \{ \mathbf{B}_{z,s}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \}_{\substack{u=0..Z-1 \\ v=0..S-1}} = \left\{ e^{-2\pi i \cdot \left(\frac{z \cdot u + s \cdot v}{Z \cdot S}\right)} \right\}_{\substack{u=0..Z-1 \\ v=0..S-1}} \right\}_{\substack{z=0..Z-1 \\ s=0..S-1}}$$

Schritt #2: für unser Beispiel, $z, s \in \{0, 1\}$ - von daher, die Basis besteht aus $|\{0,1\}|^2 = 4$ Matrizen $\{\mathbf{B}_{0,0}, \mathbf{B}_{0,1}, \mathbf{B}_{1,0}, \mathbf{B}_{1,1}\}$, wobei:

$\mathbf{B}_{0,0} = \left\{ e^{-2\pi i \cdot \left(\frac{0 \cdot u + 0 \cdot v}{Z \cdot S}\right)} \right\}_{\substack{u=0,1 \\ v=0,1}} = \begin{bmatrix} e^{-2\pi i \cdot \left(\frac{0 \cdot 0 + 0 \cdot 0}{Z \cdot S}\right)} & e^{-2\pi i \cdot \left(\frac{0 \cdot 0 + 0 \cdot 1}{Z \cdot S}\right)} \\ e^{-2\pi i \cdot \left(\frac{0 \cdot 1 + 0 \cdot 0}{Z \cdot S}\right)} & e^{-2\pi i \cdot \left(\frac{0 \cdot 1 + 0 \cdot 1}{Z \cdot S}\right)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{-2\pi i \cdot 0} & e^{-2\pi i \cdot 0} \\ e^{-2\pi i \cdot 0} & e^{-2\pi i \cdot 0} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^0 & e^0 \\ e^0 & e^0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$	$\mathbf{B}_{0,1} = \dots \quad \mathbf{B}_{1,0} = \dots \quad \mathbf{B}_{1,1} = \dots$ rechnet selber aus 😊
--	--

Hausaufgabe für Mathe-Fans ☺: warum $e^0 = 1$?

(b) Schritt #1: zu zeigen ist

$$\frac{1}{\sqrt{Z \cdot S}} \cdot \frac{1}{\sqrt{Z \cdot S}} \cdot \sum_{u=0}^1 \sum_{v=0}^1 B_{z_1, s_1}(u, v) \cdot \overline{B_{z_2, s_2}(u, v)} \stackrel{\text{def}}{=} (\mathbf{B}_{z_1, s_1}; \mathbf{B}_{z_2, s_2}) = \begin{cases} 1 & \text{falls } (z_1, s_1) = (z_2, s_2) \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Schritt #2: na dann los ☺ [alternativer Lösungsweg: da es insgesamt nur 4 Matrizen gibt, man könnte die Ergebnisse für alle möglichen Paare explizit ausrechnen]

$$\frac{1}{\sqrt{Z \cdot S}} \cdot \frac{1}{\sqrt{Z \cdot S}} \cdot \sum_{u=0}^{Z-1} \sum_{v=0}^{S-1} B_{z_1, s_1}(u, v) \cdot \overline{B_{z_2, s_2}(u, v)} = \frac{1}{Z \cdot S} \cdot \sum_{u=0}^{Z-1} \sum_{v=0}^{S-1} e^{-2\pi i \cdot \left(\frac{z_1 \cdot u + s_1 \cdot v}{Z \cdot S}\right)} \cdot e^{2\pi i \cdot \left(\frac{z_2 \cdot u + s_2 \cdot v}{Z \cdot S}\right)} = \frac{1}{Z \cdot S} \cdot \sum_{u=0}^{Z-1} \sum_{v=0}^{S-1} e^{2\pi i \cdot \left(\frac{(z_2 - z_1) \cdot u}{Z} + \frac{(s_2 - s_1) \cdot v}{S}\right)} =$$

Hausaufgabe für Mathe-Fans ☺: für $z \in \mathbb{C}$ und anhand $e^z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$, beweist $e^{z_1+z_2} = e^{z_1} \cdot e^{z_2}$

$$\frac{1}{Z \cdot S} \cdot \sum_{u=0}^{S-1} e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1) \cdot u}{Z}} \cdot \sum_{v=0}^{S-1} e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1) \cdot v}{S}} = \begin{cases} 1 & \text{falls } (z_1, s_1) = (z_2, s_2) \\ \frac{1}{Z \cdot S} \cdot \frac{e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1) \cdot Z}{Z}} - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1)}{Z}} - 1} \cdot \frac{e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1) \cdot S}{S}} - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1)}{S}} - 1} & \text{sonst} \\ \frac{1}{Z} \cdot \frac{e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1) \cdot Z}{Z}} - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1)}{Z}} - 1} & \text{falls } z_1 \neq z_2 \wedge s_1 = s_2 \\ \frac{1}{S} \cdot \frac{e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1) \cdot S}{S}} - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1)}{S}} - 1} & \text{falls } s_1 \neq s_2 \wedge z_1 = z_2 \end{cases}$$

Hausaufgabe: warum?

$$\frac{1}{Z \cdot S} \cdot \frac{e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1) \cdot Z}{Z}} - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1)}{Z}} - 1} \cdot \frac{e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1) \cdot S}{S}} - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1)}{S}} - 1} = \frac{1}{Z \cdot S} \cdot \frac{e^{2\pi i \cdot (z_2 - z_1)} - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1)}{Z}} - 1} \cdot \frac{e^{2\pi i \cdot (s_2 - s_1)} - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1)}{S}} - 1} = \frac{1}{Z \cdot S} \cdot \frac{1 - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (z_2 - z_1)}{Z}} - 1} \cdot \frac{1 - 1}{e^{\frac{2\pi i \cdot (s_2 - s_1)}{S}} - 1} = \frac{1}{Z \cdot S} \cdot 0 \cdot 0 = 0$$

Tipp zu ☺: Summenformel für geometrische Reihen...



Aufgabe U3:

(c) Schritt #1: unsere Bildmatrix

$$(f_{jk}) = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

Schritt #2: die DFT-Bildmatrix elementweise berechnen

$$DFT(f_{jk}) = (g_{mn}) = \begin{bmatrix} g_{00} & g_{01} \\ g_{10} & g_{11} \end{bmatrix}:$$

$$g_{mn} = \frac{1}{2 \cdot 2} \sum_{j=0}^1 \sum_{k=0}^1 f_{jk} \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{j}{2}m + \frac{k}{2}n)} = \frac{1}{4} \sum_{j=0}^1 \sum_{k=0}^1 f_{jk} \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{j}{2}m + \frac{k}{2}n)}$$

$$g_{00} = \frac{1}{4} \sum_{j=0}^1 \sum_{k=0}^1 f_{jk} \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{j}{2} \cdot 0 + \frac{k}{2} \cdot 0)} = \frac{1}{4} \cdot (1 \cdot e^{-2\pi i \cdot (0+0)} + 2 \cdot e^{-2\pi i \cdot (0+\frac{0}{2})} + 3 \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{1}{2} \cdot 0 + 0)} + 4 \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{1}{2} \cdot 0 + \frac{0}{2})}) = \frac{1}{4} \cdot (1 + 2 + 3 + 4) = 2.5$$

$$g_{01} = \frac{1}{4} \sum_{j=0}^1 \sum_{k=0}^1 f_{jk} \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{j}{2} \cdot 0 + \frac{k}{2} \cdot 1)} = \dots = -0.5$$

$$g_{10} = \frac{1}{4} \sum_{j=0}^1 \sum_{k=0}^1 f_{jk} \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{j}{2} \cdot 1 + \frac{k}{2} \cdot 0)} = \dots = -1$$

$$g_{11} = \frac{1}{4} \sum_{j=0}^1 \sum_{k=0}^1 f_{jk} \cdot e^{-2\pi i \cdot (\frac{j}{2} \cdot 1 + \frac{k}{2} \cdot 1)} = \dots = 0$$

Also:

$$(g_{mn}) = \begin{bmatrix} 2.5 & -0.5 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$$

Randbemerkung:

Normalerweise, bei größeren Bildern, man kriegt eine überwiegend komplexwertige Fourier-Bildmatrix $(g_{mn}) = \begin{bmatrix} a + ib & c + id \\ e + if & g + ih \end{bmatrix}$ - diese lässt sich in 4 verschiedenen (reellwertigen="beobachtbaren") Frequenzräumen beobachten:

Realteil $Re(g_{mn}) = \begin{bmatrix} a & c \\ e & g \end{bmatrix}$

Imaginärteil $Im(g_{mn}) = \begin{bmatrix} b & d \\ f & h \end{bmatrix}$

Betrag $|g_{mn}| = \begin{bmatrix} \sqrt{a^2 + b^2} & \sqrt{c^2 + d^2} \\ \sqrt{e^2 + f^2} & \sqrt{g^2 + h^2} \end{bmatrix}$

Phase $\varphi(g_{mn}) = \begin{bmatrix} \arctan2(b, a) & \arctan2(d, c) \\ \arctan2(f, e) & \arctan2(h, g) \end{bmatrix}$

Aufgabe 4:

Schritt #1: Einträge der DFT-Bildmatrix berechnen [fürs Ursprungsbild $\mathbf{B} = (b_{jk})$]:

$$DFT(\mathbf{B}) = (g_{mn})$$

$$g_{mn} = \frac{1}{L \cdot R} \cdot \sum_{j=0}^{L-1} \sum_{k=0}^{R-1} b_{jk} \cdot e^{-2\pi i \left(\frac{mj}{L} + \frac{nk}{R} \right)}$$

Schritt #2: Einträge der DFT-Bildmatrix berechnen [fürs modifizierte Bild $\widehat{\mathbf{B}} = ((-1)^{j+k} \cdot b_{jk})$]:

$$DFT(\widehat{\mathbf{B}}) = (\widehat{g}_{mn})$$

$$\widehat{g}_{mn} = \frac{1}{L \cdot R} \cdot \sum_{j=0}^{L-1} \sum_{k=0}^{R-1} (-1)^{j+k} \cdot b_{jk} \cdot e^{-2\pi i \left(\frac{mj}{L} + \frac{nk}{R} \right)} = \frac{1}{L \cdot R} \cdot \sum_{j=0}^{L-1} \sum_{k=0}^{R-1} b_{jk} \cdot e^{+\pi i (j+k)} \cdot e^{-2\pi i \left(\frac{mj}{L} + \frac{nk}{R} \right)} =$$

$$\frac{1}{L \cdot R} \cdot \sum_{j=0}^{L-1} \sum_{k=0}^{R-1} b_{jk} \cdot e^{-2\pi i \left(\frac{mj}{L} + \frac{nk}{R} + \frac{j+k}{2} \right)} = \frac{1}{L \cdot R} \cdot \sum_{j=0}^{L-1} \sum_{k=0}^{R-1} b_{jk} \cdot e^{-2\pi i \left(\frac{(m+\frac{L}{2})j}{L} + \frac{(n+\frac{R}{2})k}{R} \right)} = g_{m \pm \frac{L}{2}, n \pm \frac{R}{2}}$$



Randbemerkung: praktische Anwendung dieser schachbrettartigen Umkehrung **im zyklisch wiederholten Format**

Eckpunkte im Frequenzraum der fouriertransformierten Bildmatrix \mathbf{B}		Entsprechende Punkte im Frequenzraum des schachbrettmodifizierten Bildes $\widehat{\mathbf{B}}$	
oben links	$g_{0,0}$	$\widehat{g}_{\frac{L}{2}, \frac{R}{2}}$	unten rechts von der Mitte
oben rechts	$g_{0,R-1}$	$\widehat{g}_{\frac{L}{2}, \frac{R}{2}-1}$	unten links von der Mitte
unten links	$g_{L-1,0}$	$\widehat{g}_{\frac{L}{2}-1, \frac{R}{2}}$	oben rechts von der Mitte
unten rechts	$g_{L-1,R-1}$	$\widehat{g}_{\frac{L}{2}-1, \frac{R}{2}-1}$	oben links von der Mitte

